由韩

2027 届 · 机械工程硕士



求职意向：机械设计 / 机械结构工程师 | 意向城市：北京

15853773902（微信同号） | youhan_apr14@163.com

个人网站：**youhan.zhangyinqi.cn**

教育背景

北京工商大学 | 机械工程 | 硕士 2024.09 - 至今

GPA 3.96 | 专业排名 3/37

北京工业大学耿丹学院 | 机械设计制造及其自动化 | 本科 2018.09 - 2024.06

GPA 4.05 | 专业排名 1/30 | 英语 CET-6

实习经历

北京若伴机器人科技有限公司 | 机械结构设计实习生 2026.07 - 至今

机械臂测试台架 | 机械设计、加工装配与机电集成

- **需求拆解与方案设计**：将机械臂安装、设备连接和测试操作需求转化为结构布局、连接接口与装配要求，结合供电和通信接入设计台架结构，统筹机械与电气接口。
- **从图纸到实物**：完成非标连接件与装配体设计、工程出图，推进加工与样件制备、组装验证；根据实际装配和联调中暴露的问题修改结构与图纸，再装配复核，形成设计到实物的**迭代闭环**。
- **供电与通信配套**：承担台架通信方案设计，设计机械臂 CAN 连接、供电及急停开关方案，将动力供电、控制通信与机械装配共同纳入台架集成。
- **设备接入与验证**：使用 Python 接入机械臂控制盒，排查设备连接问题，完成机械臂控制、头部相机与域控制器连接联调，将结构装配推进到设备可连接、可控制的工作状态。

机械臂遥操作 | 安装适配、软硬件联调与故障闭环

- **安装变化后的系统适配**：机械臂由正装改为侧装后，调整初始化位姿与控制映射并完成联调，使安装方式与实际操作对应；针对连续跟随卡顿，参与控制模式切换与参数调试。
- **跨环节定位故障**：面对归位时录制中断，结合控制状态与通信报文，定位归位等待阻塞及收发包长限制；修改归位流程与通信配置，经**现场复测**支持按键归位过程连续采集。
- **软件补齐现场需求**：开发 Python 数据打包发送功能，对接外部采集程序；针对现场网段变化，用 Unity/C# 增加目标 IP 输入功能，支持现场修改连接地址。

专业能力

- **机械开发**：使用 SolidWorks、AutoCAD 建模出图，贯通需求、加工制备、装配与改进。
- **机电协同**：具备动力供电、急停、弱电通信与嵌入式设备联调经验，可编写上位机功能。
- **分析验证**：使用 ABAQUS 结合材料试验分析受力，用 Python、MATLAB 完成计算与数据处理。

科研与荣誉

- 结合材料试验与仿真，研究开孔钢板应力集中及织物力学性能，建立预测模型；第一作者 SCI 论文已发表，织物研究论文审稿中。
- 北京市机械设计创新大赛三等奖 | 北京市优秀毕业生（2024） | 北京市三好学生（2023）。

服役经历

- 中国人民解放军海军某部队卫生员（2019.09 - 2021.09），获“四有”优秀士兵（2021）。